PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

07-038615

(43) Date of publication of application: 07.02.1995

- and or publication of application

H04L 27/18

H04J 11/00

(21)Application number : 05-176797

(71)Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(22) Date of filing:

16.07.1993

(72)Inventor: SOGABE YASUSHI

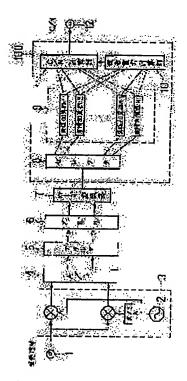
(54) CN RATIO MEASUREMENT MEANS

(57)Abstract:

(51)Int.Cl.

PURPOSE: To measure the C/N before demodulation from a reception signal even when there is no non-modulation part or even from a signal subjected to quasi-synchronization detection.

CONSTITUTION: An in-phase orthogonal component of a burst signal detected and phase-modulated by an orthogonal detector 3 is sampled and quantized by a A/D converter 4, a filter 5 is used to make waveform shaping and the signal is stored by one burst in a buffer memory 6. An XY-R2 converter 7 calculates square of the amplitude of the signals outputted from the buffer memory 6 and a selector 8 selects the value to which accumulator it is to be received. A noise power calculation section 10 uses plural accumulated sums



outputted from an accumulation section 9 to obtain noise power of the reception signal and a C/N calculation section 11 estimates the C/N from the accumulation outputted from the accumulation section 9 and the noise power outputted from the noise power calculation section 10 and the estimated C/N by the C/N calculation section 11 is outputted from an output terminal 12.

LEGAL STATUS

BEST AVAILABLE COPY

[Date of request for examination] 25.09.1997

[Date of sending the examiner's decision of 05.06.2001

rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] 3237322

[Date of registration] 05.10.2001

[Number of appeal against examiner's 2001-11658

decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's 05.07.2001

decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号

特開平7-38615

(43)公開日 平成7年(1995)2月7日

(51) Int.Cl.4

蔵別記号 庁内整理番号

FI

技術表示箇所

H04L 27/18

A 9297-5K

H04J 11/00

Α

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全 15 頁)

(21)出顯番号

特顯平5-176797

(22)出願日

平成5年(1993)7月16日

(71)出顧人 000006013

三菱電機株式会社

東京都千代田区丸の内二丁目2番3号

(72)発明者 曽我部 靖志

鎌倉市大船五丁目1番1号 三菱電機株式

会社通信システム研究所内

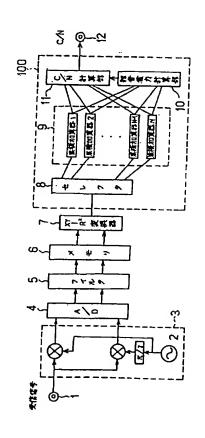
(74)代理人 弁理士 高田 守

(54) 【発明の名称】 CN比測定手段

(57)【要約】

【目的】 受信信号に無変調部分がなくても、また、準 同期検波された信号に対してでも、復調前にC/N測定 を行う。

【構成】 直交検波器3で検波された、位相変調された バースト信号の同相直交成分ををA/D変換器4で標本 化および量子化し、フィルタ5で波形整形した後にバッファメモリ6に1バースト分蓄積する。XY-R² 変換器7はバッファメモリ6から出力される信号の振幅の2 乗を計算し、セレクタ8では、その値をどの累積加算器に入力するかを選択する。雑音電力計算部10では、累積加算部9から出力される複数個の累積加算値を用いて受信信号の雑音電力を求め、さらに、C/N計算部11では、累積加算部9から出力される累積加算値および雑音電力計算部10から出力される雑音電力から計算によりC/Nを推定し、出力端子12からC/N計算部11で推定されたC/Nを出力する。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 位相変調された受信信号を変換しその値 に応じた出力を生ずる演算器、所定のサンプリング周期 に対応して前記演算器の出力を周期的に選択する選択 器、上記選択器により選択した信号を累積加算する累積 加算器、上記界積加算値を用いて受信信号の電力対雑音 電力比を求めるC/N測定部を備えたことを特徴とする CN比測定手段。

【請求項2】 位相変調された受信信号から信号の同 相、直交成分を取り出す直交検波器、前記直交検波器出 力をA/D変換するA/D変換器、上記A/D変換器出 力を変換しその値に応じた出力を生ずる演算器、所定の サンプリング周期に対応して前記演算器の出力を周期的 に選択する選択器、上記選択器により選択した信号を累 積加算する累積加算器、上記累積加算値を用いて受信信 号の電力対雑音電力比を求めるC/N測定部を備えたこ とを特徴とするCN比測定手段。

【請求項3】 位相変調された受信信号をA/D変換す るA/D変換器、前記A/D変換器出力から信号の同 相、直交成分を取り出す直交検波手段、上記直交検波手 20 段出力を変換しその値に応じた出力を生ずる演算器、所 定のサンプリング周期に対応して前記演算器出力を周期 的に選択する選択器、上記選択器により選択した信号を 累積加算する累積加算器、上記累積加算値を用いて受信 信号の電力対雑音電力比を求めるC/N測定部を備えた ことを特徴とするCN比測定手段。

【請求項4】 複数個の累積加算値の比からC/Nを求 めるC/N測定部を備えたことを特徴とする請求項第1 項及び請求項第2項及び請求項第3項に記載のCN比測 定手段。

【請求項5】 複数個の累積加算値の形状からC/Nを 求めるC/N測定部を備えたことを特徴とする請求項第 1項及び請求項第2項及び請求項第3項に記載のCN比 測定手段。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、衛星通信や移動体衛 星通信システムにおいて受信信号を復調する復調装置に 関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来のCN比測定方式としては、受信波 を同相、直交検波した後に、検波出力の無変調部分をA /D変換し、そのA/D変換されたデータ系列より統計 的にC/Nを求める方式が提案されている。図15は従 来のCN比測定器であり、例えば信学技報、CS82-73 (1 982)、" TDMA衛星通信用CN比測定方式" (水野 他)に記載されている。図15において、51は入力端 子であり、52はCN比測定回路の帯域幅を決定するB PF、53、54はリミッタと乗算器で構成される直交

るLPF、57は同相検波出力の平均値を2乗する演算 部1、58は直交検波出力の2乗平均値を計算する演算 部2、59は直交検波出力の平均値を2乗する演算部 3、60は演算部2の出力と演算部3の出力を加算する 加算器、61は同期検波時に使用するタンク、62は遅 延検波時に使用する遅延素子、63はタンク61または 遅延素子62出力の位相をシフトするπ/2位相シフ タ、64は加算器60出力を2倍する乗算器、65は演 算部1出力を加算器60出力または乗算器64出力で割 る除算器、66は除算結果を出力する出力端子である。 【0003】一般に受信信号からC/Nを求めるにあた っては、復調された信号のナイキスト点におけるデータ または、受信信号の無変調部分の同相または直交成分の 平均値を2乗することにより搬送波電力を求めることが でき、また、分散を求めることによって雑音電力を求め ることができる。ただし、受信信号の雑音電力は、同相 および直交成分の雑音電力の和であるため、同相または 直交成分を用いて求めた分散を2倍する必要がある。以 上の方法に基づいて受信信号のC/Nを求める。

【0004】次に動作について、図15を参照して説明 する。以下のC/N測定においては、受信信号の無変調 部分のみを用いるものとし、図には、遅延検波の場合も 示したが、簡単のため、同期検波の場合についてのみ説 明する。また、以下の処理において使用するデータの総 ポイント数をしとし、直交検波され、LPFを通された 信号の同相および直交成分を各々ei、eq とする。さ らにxの平均をE[x]と表すことにする。受信波y (t) をBPF52に通し、測定回路のC/Nを受信C/ Nより高くすることで、測定の正確さを確保する。 TA 30 NK61は、BPF52出力から搬送波を再生し、再生 された搬送波(以下、再生搬送波)を出力する。リミッ タと乗算器で構成される位相検出器1(53)からは、 BPF52を通された受信波と再生般送波を用いて直交 検波した受信信号の同相成分が出力され、位相検出器2 (54)からは、同様にして直交成分が出力される。演 算部1(57)では、LPF1(55)を通された信号 の同相成分ei のLポイントにわたる振幅の平均の2乗 値 (E [ei]) ² を求める。ガウス雑音の性質より、 振幅の平均値を求めることで雑音成分はOとなるので、 (58)では、LPF2(56)を通された信号の直交

40 受信信号の搬送波電力を求めることができる。演算部2 成分eq のレポイントにわたる振幅の2乗平均値E [e q ²]を求める。演算部3 (59)では、演算部1 (5 7) と同様に信号の直交成分のしポイントにわたる振幅 の平均の2乗値(E [eq]) 2 を求める。加算器60 では演算部2 (58) から出力されるE [eq2]か ら、演算部3 (59) から出力される (E [eq])² を引くことによって直交成分の分散を求める。乗算器6 4では加算器60から出力される分散を2倍することで 検波用の位相検出部、55、56は高調波成分を除去す 50 受信信号の雑音電力を求める。除算器65では、演算部

1 (57)から出力された搬送波電力を乗算器64から 出力された雑音電力で割ることによりC/Nを求め、そ の値を出力端子66から出力する。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】上記のような従来のC N比測定器では、受信波の無変調部分を用いてC/N測 定を行うため、送信側で送信データに無変調部分を付加 して送信しなければならないという欠点があり、また、 搬送波電力および雑音電力を求めるにあたっては、受信 15に示されるように、遅延検波または同期検波された 後でないとC/N測定は行えないという欠点があった。 更に、分散の計算においては、1バースト分のデータを 蓄積した後に平均を求め、その値を用いて分散を求める ために、演算量が多くリアルタイム処理が行えないとい う欠点があった。

【0006】この発明は上記のような欠点を解決するた めになされたもので、サンプリングされたデータ系列を **累積加算することで変調成分を除去することができ、無** 変調部分がなくてもC/N測定を行い、受信波の振幅の 20 2乗値を用いることで、準同期検波された信号に対して でもC/N測定を行い、また、復調前にC/N測定を行 うことを目的とする。さらに、演算量を減らすことを目 的とする。

[0007]

【課題を解決するための手段】第1の発明に係るCN比 測定手段は上記の目的を達成するために、位相変調され た受信信号を変換しその値に応じた出力を生ずる演算 器、所定のサンプリング周期に対応して前記演算器の出 力を周期的に選択する選択器、上記選択器により選択し 30 た信号を累積加算する累積加算器、上記累積加算値を用 いて受信信号の電力対雑音電力比を求めるC/N測定部 を備える。

【0008】第2の発明に係るCN比測定手段は上記の 目的を達成するために、位相変調された受信信号から信 号の同相、直交成分を取り出す直交検波器、前記直交検 波器出力をA/D変換するA/D変換器、上記A/D変 換器出力を変換しその値に応じた出力を生ずる演算器、 所定のサンプリング周期に対応して前記演算器の出力を 周期的に選択する選択器、上記選択器により選択した信 40 号を累積加算する累積加算器、上記累積加算値を用いて 受信信号の電力対雑音電力比を求めるC/N測定部を備 える。

【0009】第3の発明に係るCN比測定手段は上記の 目的を達成するために、位相変調された受信信号をA/ D変換するA/D変換器、前記A/D変換器出力から信 号の同相、直交成分を取り出す直交検波手段、上記直交 検波手段出力を変換しその値に応じた出力を生ずる演算 器、所定のサンプリング周期に対応して前記演算器出力

信号を累積加算する累積加算器、上記累積加算値を用い て受信信号の電力対雑音電力比を求めるC/N測定部を 備える。

【0010】第4の発明に係るC/N測定部は上記の目 的を達成するために、第1の発明~第3の発明に記載さ れたC/N測定部において、複数個の累積加算値の比か らC/Nを求めるC/N計算部とを備える。

【0011】第5の発明に係るC/N測定部は上記の目 的を達成するために、第1の発明〜第3の発明に記載さ 波の同相または直交成分を用いて計算していたため、図 10 れたC/N測定部において、複数個の累積加算値を用い てその形状を推定し、推定された形状とリファレンスと を比較することによってC/Nを決定する比較器とを備 える。

[0012]

【作用】第1の発明のCN比測定手段は、複数個の累積 加算値を求め雑音電力と信号電力を求め、前記雑音電力 と信号電力からCN比を測定する。

【0013】第2の発明のCN比測定手段は、まず受信 波を直交検波することによって同相、直交成分に分け、 この信号をA/D変換した後、演算しその演算値より複 数個の累積加算値を求め、さらに、これら複数個の累積 加算値を用いて受信信号の雑音電力を求め、累積加算値 および雑音電力から計算によりC/Nを推定し出力す . る。 . . .

【0014】第3の発明のCN比測定手段は、まず受信 波をA/D変換し、A/D変換された信号から同相成分 (X)、直交成分(Y)を取り出した後、演算しその演 算値より複数個の累積加算値を求め、さらに、これら複 数個の累積加算値を用いて受信信号の雑音電力を求め、 累積加算値および雑音電力から計算によりC/Nを推定 し出力する。

【0015】第4の発明のC/N測定部は、第1~第3 の発明のC/N測定部において、複数個の累積加算値か ら計算によりC/Nを推定し出力する。

【0016】第5の発明のC/N測定部は、第1~第3 の発明のC/N測定部において、複数個の累積加算値を 用いてその形状を推定する。さらに、推定された形状と リファレンスを比較することによってC/Nを推定し出 力する。

[0017]

【実施例】実施例1. 図1はこの発明の実施例を示すC N比測定手段のブロック図であり、図2は図1の動作を 示すフローチャートである。従来、直交検波において は、受信側で再生した再生搬送波を用いるが、準同期検 波の場合も考慮し、ここでは簡単のために、必ずしも送 信側の搬送波とは同期していない受信機の固定発振器を 用いる場合も直交検波と呼ぶことにする。 図1におい て、1は受信波形の入力端子、2は直交検波用の固定発 振器、3は直交検波器、4は直交検波器3出力の同相、 を周期的に選択する選択器、上記選択器により選択した 50 直交成分をサンプリングおよび量子化するA/D変換

器、5はA/D変換された信号の波形整形を行うフィル 夕、6は波形整形された信号を1パースト分メモリに蓄 えるバッファメモリ、7はバッファメモリ6の出力を用 いて信号の振幅の2乗を計算するXY-R²変換器、8 はXY-R²変換器7出力をどの加算器に入力するかを 選択するセレクタ、9はN個の累積加算器で構成される 累積加算部、10は累積加算部9から出力される複数個 の累積加算値を用いて受信信号の雑音電力を求める雑音 電力計算部、11は累積加算部9から出力される累積加 から計算によりC/Nを推定するC/N計算部、12は C/N計算部11で推定されたC/Nを出力する出力端 子、100はセレクタ8、累積加算部9、雑音電力計算 部10、および、C/N計算部11で構成されるC/N 測定部である。

*【0018】以下、CN測定手段の動作について図1に 従い説明する。ここでは、説明を簡単にするために、バ ーストモードの場合について実施例を示し、図3に示す ように、メモリに蓄積されるバースト長をレシンボルと し、1シンボル当りNサンプルするものとする。また、 サンプル時における送信側サンプル点との初期位相差は 0 (1番目のサンプル点がナイキスト点) であるとす る。A/D変換された直交検波器出力の内、i番目のシ ンボルの」番目のサンプル点の同相成分のデータおよび 算値および雑音電力計算部 10から出力される雑音電力 10 ノイズを各々X(i,j)、n 1 (i,j) とし、直交成分のデ ータおよびノイズを各々Y(i,j)、n2(i,j) とする(1 ≦i≦L,1≦j≦N)。これらをXY-R²変換器に通 すことにより求まった信号の振幅の2乗値をR(i,j) と すれば、R(i,j) は式1のように表すことができる。

$$R(i,j) = \{X(i,j)+n \ 1 \ (i,j)\}^2 + \{Y(i,j)+n \ 2 \ (i,j)\}^2$$

(式1)

各シンボルにおける j 番目の信号の振幅の 2 乗値をセレ ※で表される. クタで抜きだし、累積加算器 j において 1 バーストにわ [0019]たって累積した累積加算値をPjとすると、Pjは式2%20 【数1】

$$P j = \sum_{i=1}^{L} R(i, j)$$

$$= \sum_{i=1}^{L} \{X(i, j)^{2} + Y(i, j)^{2} \}$$

$$+ \sum_{i=1}^{L} \{n1(i, j)^{2} + n2(i, j)^{2} \}$$

$$+ 2 \cdot \sum_{i=1}^{L} \{X(i, j) \cdot n1(i, j) + Y(i, j)$$

$$\cdot n2(i, j) \}$$

$$(\pm 2)$$

【0020】式2において、X(i,j) とn1(i,j)、Y (i,j) とn2(i,j) は各々独立であるので、第3項はL が十分大きいと仮定すればOになる。また、n1(i,j) 、n 2(i,j) ともに全てのiについて独立であると仮 定すれば、n 1 (i,j) 、n 2 (i,j) は各々 i 番目のシン ボルの」番目のサンプル点におけるノイズの同相、直交★

★成分であるから、第2項は丁番目のサンプル点における ノイズのトータル電力となるが、その電力値は」によら ず同じになるので、ここでは、それをNとおく。以上の 結果より、式2は簡単に式3のようになる。

[0021]

【数2】

$$P j = \sum_{i=1}^{L} [X(i,j)^{2} + Y(i,j)^{2}] + N$$
 (式3)

【0022】式3における第1項について考える。以下 では4相位相シフトキーイング(以下、QPSKと呼 ぶ)の場合について説明する。ただし、簡単のため、直 交検波においては送受信の搬送波は同期しているものと し、周波数差、および初期位相差はないものとし、さら に、サンプルされた信号の前後各々kシンボルまでの符 号間干渉の影響があるとする。

☆を初期位相差-Oとして、1シンボル当たりNサンプル する様子を示す図である。図4において、実線は振幅 a、シンボル周期Tの受信信号の波形を示し、ここでは 1, -1からなる一連のデータを送信した場合の受信波 形の例を示している。サンプル点が本来のナイキスト点 からτ (0≦τ≤T) だけずれていると仮定する。 サン プルされた信号yはその時刻における信号成分と符号間 【0023】図4は直交検波出力の同相または直交成分☆50 干渉の成分との和で表されるが、送受信合わせたフィル

タのインパルス応答を式4で表すとすれば、一般的に i *信合わせたフィルタの伝達関数の一例を図5に示す。 番目のサンプルされた信号 y i は、送信データを d (- 【0024】 【数3】

ルタのロールオフ率であり、αを説明するために、送受*

$$h(\tau) = \frac{\sin(\pi \tau/T)}{\pi \tau/T} \cdot \frac{\cos(\pi \alpha \tau/T)}{\{1 - (2\alpha \tau/T)^2\}}$$

$$y i = \sum_{P=-k}^{k} di + Pah (\tau + PT)$$
 (式5)

【0025】これより、X(i,j)、Y(i,j) は式6、式 ※【0026】 7のように表すことができる。 ※ 【数4】

X (i, j) =
$$\sum_{P=-k}^{k} di + Pah\{(j-1)T/N + PT\}$$
 (式6)

$$Y(i,j) = \sum_{P=-k}^{k} d' i + Pah\{(j-1)T/N + PT\}$$
 (式7)

【0027】式6および式7より、式3における第1項 ★【0028】 を求めると、 ★20 【数5】

$$\sum_{i=1}^{L} \left[X \left(i, j \right)^{2} + Y \left(i, j \right)^{2} \right]$$

$$= \sum_{i=1}^{L} \{ \left[\sum_{P=-k}^{k} di + Pah \{ (j-1)T/N + PT \} \right]^{2}$$

+
$$\left\{ \sum_{P=-k}^{k} di + Pah \{(j-1)T/N + PT\}\right\}^{2}$$
 (式8)

【0029】式8において、di、di (i≤0,L+1≥ 30☆すれば、

i) は存在しないが、ここでは、後での式の近似を考え 【0030】 てdi、di(i≤0,L+1≥i)はPNパターンであると☆ 【数6】

$$[\vec{\texttt{X}} 8] = a^2 \sum_{i=1}^{k} \sum_{\substack{P=-k \\ P=-k}}^{k} d \ i + P^2 \ h^2 \left\{ (j-1)T/N + P \ T \right\} \right]$$

$$+ a^2 \sum_{\substack{i=1 \\ n=-k \\ n=-k \\ n\neq m}}^{m=-k} d \ i + m d \ i + n h \left\{ (j-1)T/N + mT \right\}$$

$$+ a^2 \sum_{\substack{i=1 \\ i=1 \\ P=-k}}^{k} \sum_{\substack{p=-k \\ n=-k \\ n\neq m}}^{k} d' \ i + P^2 h^2 \left\{ (j-1)T/N + P \ T \right\} \right]$$

$$+ a^2 \sum_{\substack{i=1 \\ n=-k \\ n\neq m}}^{k} d' \ i + m d' \ i + n h \left\{ (j-1)T/N + mT \right\}$$

$$+ h \left\{ (j-1)T/N + nT \right\}$$

$$= 2 a^2 L \cdot \sum_{\substack{p=-k \\ i=1 \ m=-k}}^{k} h^2 \left\{ (j-1)T/N + P \ T \right\}$$

$$+ a^2 \sum_{\substack{i=1 \\ p=-k}}^{k} \sum_{\substack{p=-k \\ i=1 \ m=-k}}^{k} \left[(d \ i + m d \ i + n + d' \ i + m d' \ i + n \right)$$

$$+ h \left\{ (j-1)T/N + mT \right\} \cdot h \left\{ (j-1)T/N + nT \right\} \right\} \quad (\vec{\texttt{X}} 9)$$

~【0031】ここで、ナイキスト点における、信号の振 *無視できるため、結局、簡単に式10の様に近似でき 幅の絶対値を $1(2a^2=1)$ とおき、また、Lは十分 大きいとし、データはPNパターンであるのでランダム [0032]

であるとすると、式9において第2項は第1項に比べて*

= L -
$$\sum_{P=-k}^{k} h^2 \{(j-1)T/N + PT\}$$
 (式10)

【0033】よって、Pjは以下のようになる。

[0034]

$$P j = \sum_{i=1}^{L} [X(i, j)^{2} + Y(i, j)^{2}] + N$$

$$= L \sum_{P=-k}^{k} h^{2} \{(j-1)T/N + PT\} + N$$

=Cj+N

(式11)

【0035】式11におけるCjについて考える。ここ までは、CjおよびPjは離散値として考えていたが、 初期位相差=0とは限らないので、Cj、Pjを連続関 数C (τ)、P (τ) (-T/2≤τ≤T/2)として考える。 パースト長Lを固定した場合、C (τ) はロールオフ率★ $\frac{C(\tau)}{C(0)} = k(\tau)$

/2≦ τ ≤ T/2)を C(0) で正規化した値は式 1 2のよう に表すことができる。 [0036]

 \star によって一意的に決定されるので、例えば、 $\mathbb{C}(\tau)$ (-T

【数9】

(式12)

【0037】今、 τ =0およびt1における累積加算値* *は各々

$$P(0) = C(0) + N$$

 $P(t1) = C(t1) + N$

と表すことができる。よって式12~式14より、Nに 相当する分を推定すればC/Nが求まることがわかる。 以下に、Nを推定する方法の一例を示す。

【0038】雑音計算部10では、図6のように、P (0) 、P(t1)から、Nより十分小さい値n0 を減算し、※

$$N = p \cdot n0$$

と表すことができる。C/N計算部では、雑音計算部1 10★累積値P(0) を用いてまず、信号電力Cを求める。 Oから出力される雑音電力Nと、ナイキスト点における★

$$C(0) = P(0) - p \cdot n0$$

さらに、CとNを用いて以下のようにC/Nを求める。

$$C/N = (P(0) - p \cdot n0) / (p \cdot n0)$$

このC/N計算部11で求まったC/Nを出力端子12 から出力する。

【0039】以上の検討においては、サンプル点の中に $\tau = 0$ の点があると仮定し、P(0)、C(0) を用いてC/Nを求めていたが、実際の動作においてはτ=0の点 から補間等により $P(\tau)$ を推定し、 $P(\tau)$ が最大に なる点をT=0の点と仮定し、さらにこの推定されたP (τ) においてτ=t1の点における値を求めることに よって、同様の処理を行えば良い。

【0040】実施例2. 図7はこの発明の他の実施例を 示すCN比測定手段のブロック図であり、図8は図7の 動作を示すフローチャートである。図7において、入力 端子1、A/D変換器4、フィルタ5、メモリ6、XY -R² 変換器、C/N測定部100、出力端子12は実 ency) でA/D変換されメモリに蓄積された信号から同 相成分(X)、直交成分(Y)を取り出す直交変換器 と、直交変換器と直交変換器出力信号の振幅(R)の2 乗を求めるXY-R2 変換回路と、第2の発明記載のC /N測定部とを備える。

(式13)

12

(式14)

※ P(t1) / P(0) と既知である k(t1) を比較し、両者の差 が最も小さくなるまで、この動作を繰り返す。p回繰り 返した後に両者の差が最も小さくなったとすると、雑音 電力Nは

(式15)

(式16)

(式17)

☆【0041】実施例1においては、C/Nを行う前に直 交検波により準同期または同期検波を行った信号に対し てA/D変換を行っていたが、ここでは、IF信号を直 接A/D変換し(以下、IFサンプリングと呼ぶ)、A /D変換した後に、例えばディジタル乗算等の信号処理 があるとは限らない。この場合には、複数個のP j の値 20 により直交変換を行い同相成分(X)、直交成分(Y) を取り出し、実施例1と同様の処理を行う。

> 【0042】実施例3. 図9はこの発明の他の実施例を 示すC/N測定部のブロック図であり、図10は図9の 動作を示すフローチャートである。 図9において、セレ クタ8と累積加算部9は実施例1または実施例2と同じ である。14は累積加算部部9から出力される複数個の 累積加算値を用いて受信信号のC/Nを計算するC/N 計算部である。

【0043】実施例1または実施例2と同様にして、累 施例1と同じである。13はIF (Intermediate Frequ 30 積加算部9ではN個の累積加算値を求める。P(0) とP (t1)の比を PRATE(t1)とすると、式13および式14よ りPRATE(t1)は式18のようになる。

[0044]

【数10】

P RATE(t1) =
$$\frac{P(t1)}{P(0)} = \frac{C(t1) + N}{C(0) + N} = \frac{C(t1) / N + 1}{C(0) / N + 1}$$

$$= \frac{C(t1) / C(0) \times C(0) / N + 1}{C(0) / N} = \frac{k(t1) \times C(0) / N + 1}{C(0) / N}$$

$$= \frac{k(t1) \times X + 1}{X + 1} \qquad (£18)$$

【0045】式18より

 $X = C/N = -(PRATE(t_1) - 1)/(PRATE(t_1) - k(t_1))$

(式19)

ここで、前述のように k (t1) はロールオフ率αによって 一意的に決まるので、C/NはPRATE(t1)によって一意 的に決まることになる。このようにしてC/N計算部1 4ではC/Nを推定する。

◆2の場合と同様に、サンプル点の中にτ=0の点がない 場合には、複数個のP j の値から補間等によりP (au) を推定し、P(0)、およびP(t1)の値を求めれば良い。 【0047】実施例4.図11はこの発明の実施例を示 【0046】実施例3についても実施例1または実施例◆50 すC/N測定部のブロック図であり、図12は図11の

*出力する。

動作を示すフローチャートである。 図11において、セ レクタ8と累積加算部9は実施例1または実施例2と同 じである。15は累積加算部部9から出力される複数個 の累積加算値を用いてPの形状を推定する形状推定回 路、16は形状推定回路15で推定された形状をリファ レンスと比較することによりC/Nを推定する比較器で ある。

【0048】実施例3で求まったように、ロールオフ率 を固定にした場合、PRATE(t1)はC/Nによって一意的 に決まることになる。C/Nを変えた場合のPRATE (τ) (-T/2≤τ≤T/2)を図13に示す。ここでは、予 め求めておいた数種類のPRATE (で)と、複数個の累積 加算値から求めたP1~PNで構成されるPの形状を比 較することによりC/Nを推定する。以下にその方法に ついて述べる。まず、実施例1と同様にして、累積加算 部9でN個の累積加算値を求める。形状推定回路15で は、このN個の累積加算値の中から複数個の累積加算値 を取りだし、それらを用いて図14のように補間式等に よりP1~PNで構成されるPの形状を推定する。比較 器16では、形状推定回路15で推定されたPの形状と 20 予め求めておいた数種類の $PRATE(\tau)$ の形状を比較 し、一致または両者の形状が最も近くなった場合に、そ

| PRATE(t1) - k(t1) | >> 0

の場合には、n0 の値を大きくし、

| PRATE(t1) - k(t1) | = 0

の場合には、n0 の値を小さくする等の適応処理を用い ることにより、より速く正確に推定することができる。 【0053】その他の実施例5

のPRATE(で) のC/Nを受信信号のC/Nと判定し、*

A/D変換器の後段においていたが、このフィルタは、 その動作が行える任意の場所 (例えば I F帯) に置き換 えても良い。ただし、この場合には、直交検波器で生じ る高調波を取り除くフィルタが必要であるのはいうまで もない。

[0054]

【発明の効果】以上のように、第1の発明によれば、受 信信号を累積する方法を取るために、従来のCN比測定 器に比べ、無変調部分が無くてもC/N測定ができ、ま た、復調前にC/N測定をリアルタイムで行うことがで 40 きる。さらに、分散等の演算を行う必要がなく、演算量 を減少させることができ、従来よりも回路構成を簡単に することができる。

【0055】以上のように、第2の発明によれば、第1 の発明と同様の効果を得ることができる。

【0056】以上のように、第3の発明によれば、[F 受信信号からC/N測定を行うことができるので、IF サンプリングデータから復調を行う復調器に対しても適 用することができ、この場合、ベースバンド信号を作る 必要がなくなるため、従来よりも回路構成を簡単にする※50 【0049】その他の実施例1

実施例1~実施例4においては、受信信号をバースト毎 に一旦バッファメモリに蓄積した後にC/Nを求めてい たが、累積加算するシンボル数が多い方がよりノイズが 平均化され、C/N推定精度が向上するので、遅延が許 容されるようなシステムにおいては、例えば2バースト 毎にC/Nを測定する等、処理するバースト数を増やし ても良い。また、受信信号をバッファメモリに蓄積せず 10 に、この処理をリアルタイムで行っても良い。

14

【0050】その他の実施例2

実施例1においては、直交検波において送受信の搬送波 は同期しているものとし、周波数差および初期位相差は ないものとしていたが、Pjの導出にあたっては、受信 信号の振幅の2乗値を用いて計算を行うため、準同期の 状態でも同様の結果が得られる。

【0051】その他の実施例3

実施例1~実施例4においては、受信信号の振幅の2乗 値を用いて計算を行っていたが、例えば受信信号の振幅 の絶対値を用いても良い。

【0052】その他の実施例4

実施例1において、P(0)、P(t1)から、Nより十分小 さい値n0 を繰り返し減算していたが、

(式20).

(式21)

※ことができ、さらに、第1の発明と同様の効果を得るこ とができる。

【0057】以上のように、第4の発明によれば、第1 実施例2および実施例3において、波形整形フィルタは 30 の発明~第3の発明と同様の効果を得ることができる。 【0058】以上のように、第4の発明によれば、第1 の発明〜第3の発明と同様の効果を得ることができ、さ らに、補間の後にリファレンスと比較することでさらに 精度良くC/Nを測定することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の実施例1を示すCN比測定器のブロ ック図。

【図2】図1の動作を示すフローチャート。

【図3】バーストとサンプルの様子を説明する図。

【図4】受信信号を1シンボル当りNサンプルする動作 を説明する図。

【図5】フィルタのロールオフ率αを説明する図。

【図6】P(τ)の形状を示す図。

【図7】この発明の実施例2を示すCN比測定器のブロ ック図。

【図8】図7の動作を示すフローチャート。

【図9】この発明の実施例3を示すC/N測定部のブロ ック図。

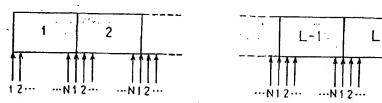
【図10】図9の動作を示すフローチャート。

【図11】この発明の実施例4を示すC/N測定部のブ

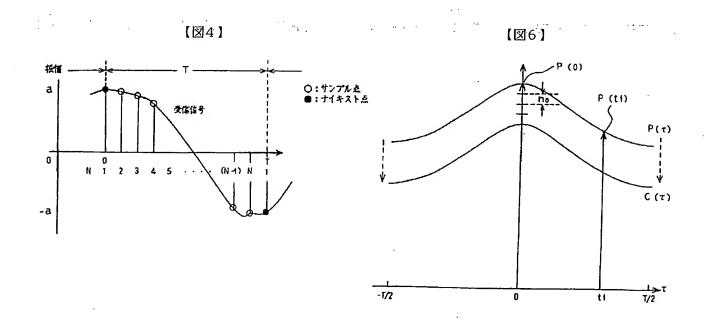
16

ロック図。			15	形状推定回路
【図12】図11の動作を示すフローチャート。			16	比較器
【図13】PRATE(τ)の一例を示す図。			51	入力端子
【図14】Pの形状を推定する方法を説明する図。			52	BPF
【図15】従来例のCN比測定器のブロック図。			53	位相検出部1
【符号の説明】			54	位相検出部2
1	入力端子		55	LPF1
2	固定発振器		56	LPF2
3	直交検波器		57	演算部1
4	A/D変換器	10	58	演算部 2
5	フィルタ		59	演算部3
6	バッファメモリ		60	加算器
7	XY-R ² 変換器		61	TANK
8	セレクタ		62	遅延素子
9	累積加算部		63	π/2位相シフタ
10	雑音電力計算部		64	乗算器
1 1	C/N計算部		65	除算器
12	出力端子		66	出力端子
13	直交变換器		100	C/N測定部
14	C/N計算部	20		

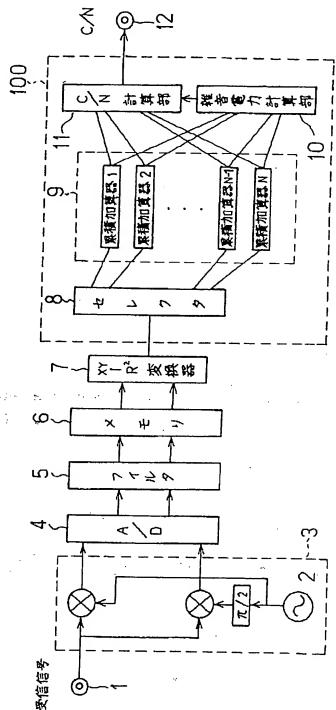
【図3】

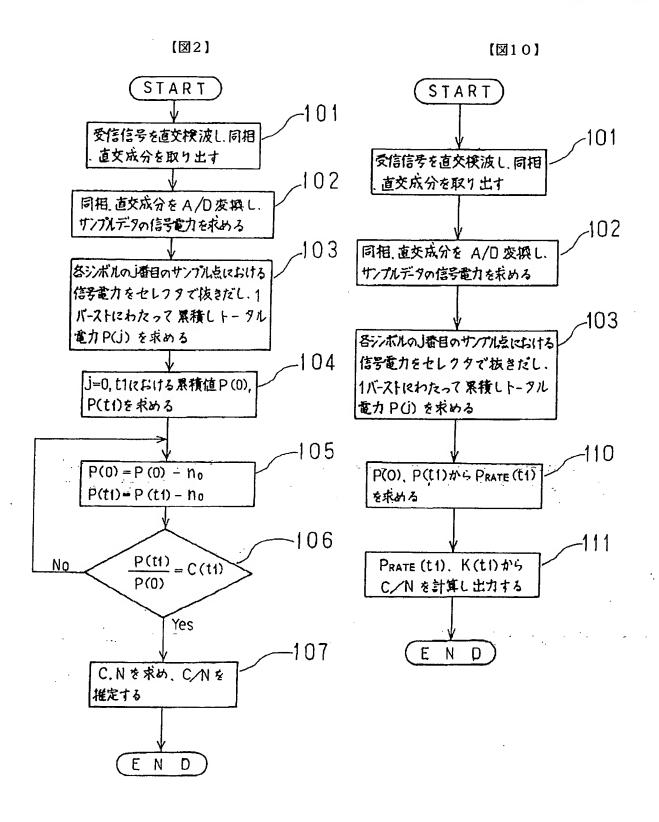


ナイキスト点:1番目のサンプル点



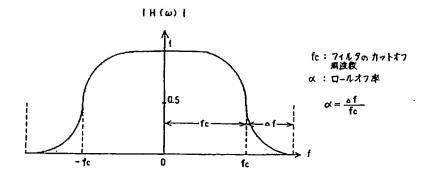
【図1】



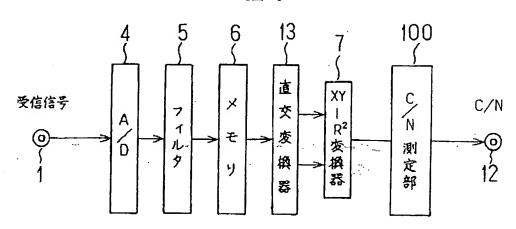


d

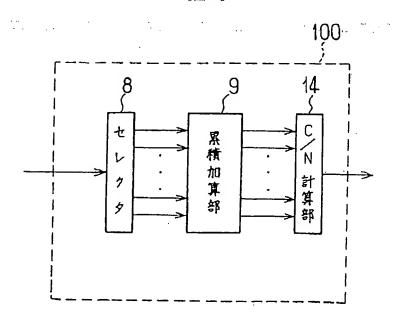
【図5】



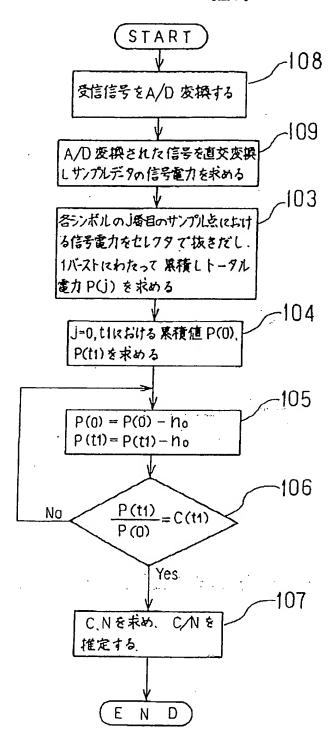
【図7】



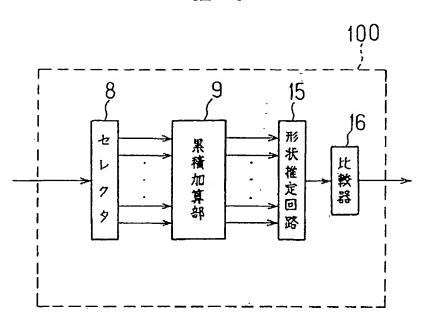
【図9】



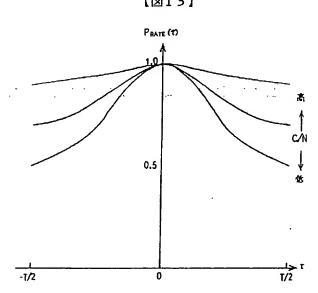




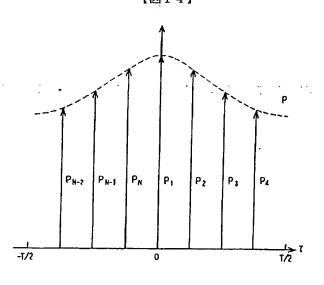
[図11]

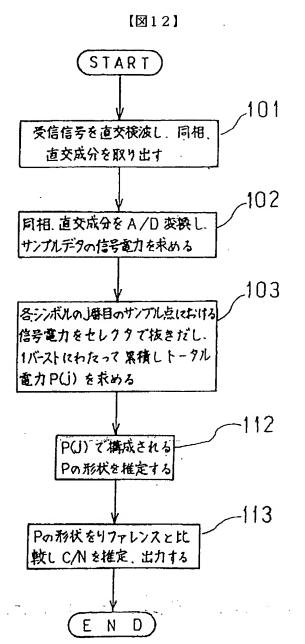


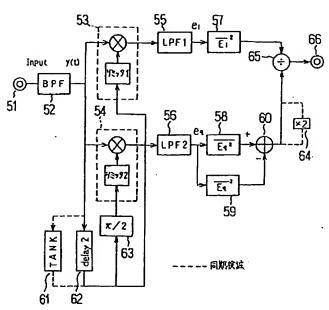
【図13】



【図14】







【図15】

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
П отнер.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.